

「あすか」 OPERATION REPORT Ver.1.0

93 年 4 月 1 日 Y+ 40 KSC 当番: 河合、津坂

Safe Hold→Normal Mode

	PASS 1	PASS 2	PASS 3	PASS 4	PASS 5
Pass No.	930401-0206	930401-0309	930401-0412	930401-0516	930401-0619
Operation	SHM to NRM X_Rep OP/OG WRT SIS Fnt/Fnt ACS	X_Rep OP/OG WRT ACS	GIS MEM CHK ACS S.REP SIS Fnt/Fnt	ACS S_CTRLG X_REP, RNG	Auto_SH_ENA X_REP SIS Brt/Brnt
Target	Sky	Sky	Sky	Sky	Sky
AOS(UT)	2:29:58	4:11:35	5:52:45	7:34:41	9:16:15
LOS(UT)	2:41:03	4:23:16	6:05:16	7:46:57	9:28:00
Max-El Time	14.648 2:35:28	46.839 4:16:48	Zenith —	71.793 7:40:09	27.938 9:21:37
Rep-band	X	X	S	X	X
Rep-start	2:30:55	4:12:17	5:49:34	7:35:35	9:17:15
Rep-status	Round	Round	Round.	Round	Round
DP-mode	OBS/ACS/OBS	OBS/ACS/OBS	OBS/ACS/OBS	OBS/ACS/OBS	OBS/ACS/OBS
BP1/2-temp	2.2/7.6	1.6/7.6	1.1/8.76	1.6/8.1	2.2/9.2
BP3/4-temp	1.6/0.0	1.1/-1.1	0.5/-1.1	1.1/-1.1	1.6/-0.5
SIS-mode	Brnt-Fnt/Brnt-Fnt	Faint/Faint	Brnt-Fnt/Brnt-Fnt	Faint/Faint	Fnt-Brnt/Fnt-Brnt
S0/1-TECT	-41.18/-40.94	-40.55/-40.30	-40.02/-39.82	-38.18/-38.22	-37.84/-37.87
S0/1-CCDT	-62.53/-62.50	-62.53/-62.50	-62.53/-62.50	-62.53/-62.50	-62.52/-62.52
S0/1-Pres	63/516	18/461	16/405	162/151	189/96
GIS-mode	PH_MES	PH_MES	PH_MES	PH_MES	PH_MES
S2/3-temp	10.9/6.0	10.9/5.5	10.9/5.5	10.9/5.5	10.9/5.5
RBMS-temp	10.9	10.9	10.9	10.9	10.9
ACS-mode	SHM→Fine	Fine	Fine	Fine	Fine
ACS-spn/ θ_s	5.3° → 6.3°	6.3°	6.3°	6.2°	6.2°
Attitude	$\begin{bmatrix} - \\ - \\ - \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} - \\ - \\ - \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} - \\ - \\ - \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} - \\ - \\ - \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} - \\ - \\ - \end{bmatrix}$
OP-start start CE	2:38:31 00h	4:20:31 00h	Cont. 06h	Cont. 0dh	Cont. 16h

Battery Condition (min/max)

BAT_V-A	BAT_V-B	BAT_I-A	BAT_I-B	BAT_T-A	BAT_T-B
20.40/23.50	20.40/23.50	-4.16/4.73	-4.30/4.78	4.82/9.03	4.82/8.74

Comment: 本日の運用：姿勢制御系のプログラムの書換えのために 昨日から飛鳥は Safehold モードになっていましたが、本日の第1パスでポインティングモードに戻りました（DC 22 個、BC 4 個が送られました）。第2、第3パスでは様子を見て、第4パスで、パラメータの設定や、STT Cal ができるように衛星に姿勢を教えるダミー・マヌーバーを行ないました。第5パスでは、オート・セーフホルド・イネーブルを送り、これで、標準的な姿勢モードに復帰したと思います。明日は1日運用を休んで衛星を放置し、姿勢制御系の安定性を確認します。今までのところ、滞りなく進んでいるのは喜ばしいことです。

第3パスは天頂通過時のロック・オフを避けるために、入感3分あまり前に再生を開始し、新しいデータの含まれる後半部を回収しました。BDR は、せっかくのランダム・アクセス可能なデバイスなのに、再生に関して融通がきかないのは残念です。

本日 fujin と titania の撤収作業が完了しました。明日以降からは、raimei と rajin の二台体制になります。

s9304010206 での Charge/Discharge Ratio は 1.042/1.055 (A/B 系) でした。

(by 河合 + 津坂 @KSC)